

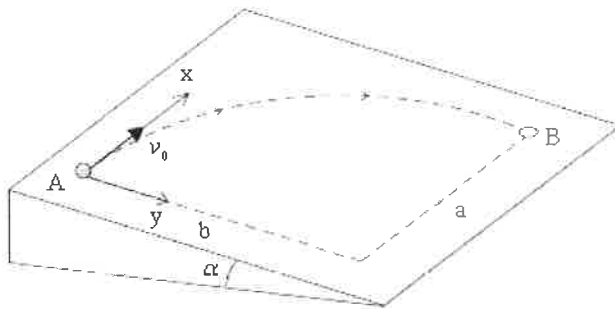
Tentamen i **SG1102 Mekanik, mindre kurs** för Cmedt

Uppgifterna skall lämnas in på separata papper.
Problemdelen. För varje uppgift ges högst 6 poäng. För godkänt fordras minst 8 poäng.
Teoridelen. För varje uppgift ges högst 4 poäng. För godkänt fordras minst 7 poäng.

Skrivtid: 4 timmar.

Lycka till!

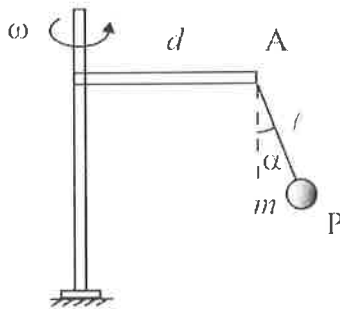
Problemdelen



1. En partikel med massan m kan glida på ett glatt lutande plan med lutningsvinkeln α . Partikeln ges i ett visst ögonblick i en punkt A på planet hastigheten v_0 som är parallell med den övre kanten.

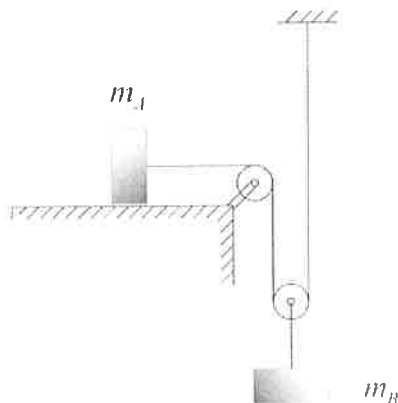
a) Bestäm som funktion av tiden partikelns läge $r(t)$. (4 p)

b) Hur stor ska farten v_0 vara för att partikeln skall hamna i hålet B enligt figuren med de givna avstånden a och b . (2 p)



2. En partikel P med massan m är upphängd i en lina. Lina har längden l och vinkeln α till en vertikal axel. Linans upphängningspunkt A finns på en stång som är vinkelrät mot en fix vertikal axel. Dess vinkelräta avstånd till den fixa axeln är d . Hela systemet roterar med en konstant vinkelhastighet ω . Se figur.

Inför ett koordinatsystem och bestäm komponenterna av partikelns hastighet v , acceleration a och spännkraften S i detta koordinatsystem. (6 p)



3. Två partiklar med massorna m_A och m_B är förenade enligt figuren. Partikeln B rör sig vertikalt och partikeln A rör sig på ett glatt horisontellt spår. Trissorna är lätta och lätttrörliga. Bestäm farten hos partikeln A då partikeln B , från vila har rört sig vertikalt nedåt en sträcka h . (6 p)



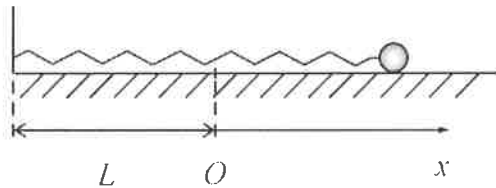
4. Två hylsor, vardera med massan m , kan glida på en glatt horisontell fix stång. Hastigheterna är från början motriktade med farten v_1 för den vänstra hylsan (1) och v_2 för den högra hylsan (2). Bestäm hastigheterna efter stöt om studstalet är $e = 1$. (6 p)

Teoridelen

5. Ortsvektorn \mathbf{r}_{Op} för en partikel P beskriver en bankurva i rummet.

- Rita \mathbf{r}_{Op} och enhetsvektorerna \mathbf{e}_r , \mathbf{e}_θ och \mathbf{e}_z som följer P . Dela upp \mathbf{r}_{Op} i figuren i en komponent i xy-planet och en komponent längs z-axeln. (1 p)
- Härled tidsderivatorna av enhetsvektorerna \mathbf{e}_r och \mathbf{e}_θ . (1 p)
- Härled uttrycket för hastigheten i cylinderkoordinater. (1 p)
- Härled uttrycket för accelerationen i cylinderkoordinater. (1 p)

- Definiera partikelns rörelsemängd. (1 p)
 - Formulera Newtons första lag NI. Alla införda storheter måste definieras. (1 p)
 - Formulera Newtons andra lag NII (rörelsemängdslagen för en partikel). Alla införda storheter måste definieras. (1 p)
 - Formulera Newtons tredje lag NIII. Alla införda storheter måste definieras. Ange ett exempel. (1 p)



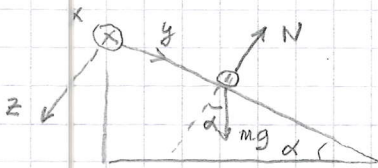
7. En partikel med massan m är fastsatt i ena änden av en lätt fjäder med fjäderkonstanten k och naturliga längden L . Fjäders andra ände är fix. Inför en x-axel. Se figuren.

- Definiera den potentiella energin för en konservativ kraft. (1 p)
- Bestäm den potentiella energin för fjäderkraften. (1 p)
- Formulera lagen om den mekaniska energin för en partikel (energiekvationen). Alla införda storheter måste definieras. (1 p)
- Vid jämvikt tilldelas partikeln en hastighet så att partikeln rör sig på ett glatt horisontellt underlag. Tillämpa formeln i c) och härled svängningsekvationen för partikeln. (1 p)

- Definiera rörelsemängdsmomentet \mathbf{H}_A för en partikel. (1 p)
 - Härled uttrycket för rörelsemängdsmomentet \mathbf{H}_O för ett partikelsystem med avseende på en fix axel z. O är en punkt på z-axeln. (1 p)
 - Definiera tröghetsmomentet I_z med avseende på z-axeln för ett partikelsystem. (1 p)
 - Utgående från momentekvationen med avseende på en fix punkt för en partikel, härled momentekvationen med avseende på en fix axel z för ett partikelsystem. (1 p)

Glöm inte att ange alla vektorstorheter med vektorstreck.

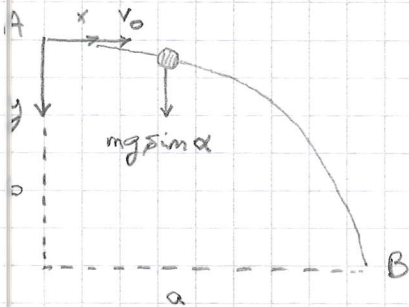
①



a) NII på partikeln i kartesiska koordinater

$$\bar{e}_z: -N + mg \cos \alpha = m \ddot{z} = 0$$

$$\Rightarrow N = mg \cos \alpha$$



b) I xy-planet

$$\bar{e}_x: m \ddot{x} = 0 \Rightarrow x(t) = \underline{\underline{v_0 t}}$$

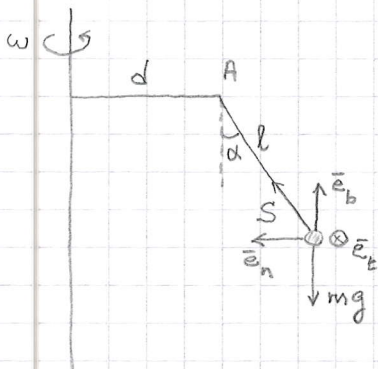
$$\bar{e}_y: m \ddot{y} = mg \sin \alpha \Rightarrow y(t) = \underline{\underline{g \sin \alpha \frac{t^2}{2}}}$$

Vid t_1 i B gäller $x_B(t_1) = a$ och $y(t_1) = b$.

$v_0 t_1 = a$ och t_1 ur $g \sin \alpha \frac{t_1^2}{2} = b$ ger

$$v_0 = \underline{\underline{a \sqrt{\frac{g \sin \alpha}{2b}}}}$$

②



Inför $\bar{e}_t, \bar{e}_n, \bar{e}_b$. $\bar{v} = v_t \bar{e}_t$

$$v_t = (d + l \sin \alpha) \omega = \text{konst}$$

$$v_n = 0 \text{ och } v_b = 0$$

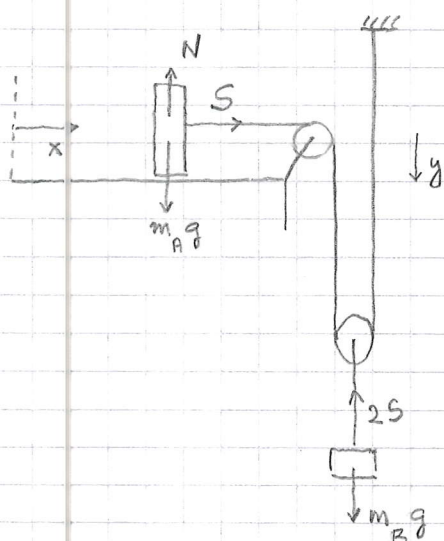
$$a_t = \frac{dv_t}{dt} = 0 \quad a_n = (d + l \sin \alpha) \omega^2 \quad a_b \equiv 0$$

$$\text{NII ger } \bar{S} + m\bar{g} = m\bar{a} \Rightarrow \bar{S} = m\bar{a} - m\bar{g}$$

Delta ger

$$S_t = 0 \quad S_n = \underline{\underline{m(d + l \sin \alpha) \omega^2}} \quad S_b = \underline{\underline{mg}}$$

③



Inför axlarna x och y .

LKE på m_A , resp. m_B ger

$$\frac{m_A v_A^2}{2} - 0 = \int_0^{2h} S dx \quad (1)$$

$$\frac{m_B v_B^2}{2} - 0 = -2 \int_0^h S dy + m_B g h \quad (2)$$

Addera energi ekvationerna (1) och (2).

Summan av trådkraftens arbete är noll.

$$m_A \frac{v_A^2}{2} + m_B \frac{v_B^2}{2} = m_B g h \quad (3)$$

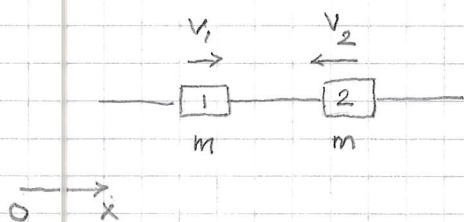
Tråden är otänjbar vilket ger

$$v_B = \frac{v_A}{2} \quad (4)$$

Insättning av (4) i (3)

$$v_A = \sqrt{\frac{8 m_B g h}{4 m_A + m_B}}$$

④



Systemets rörelsemängd bevaras

$$\rightarrow m v'_{1x} + m v'_{2x} = m v_1 - m v_2$$

$$\Rightarrow v'_{1x} + v'_{2x} = v_1 - v_2 \quad (1)$$

Studsstalets definition och $e=1$ ger

$$e = \frac{v'_{2x} - v'_{1x}}{v_{1x} - v_{2x}} = \frac{v'_{2x} - v'_{1x}}{v_1 - (-v_2)} = 1$$

$$\Rightarrow v'_{2x} - v'_{1x} = v_1 + v_2 \quad (2)$$

$$(1) + (2) \text{ ger } v'_{2x} = \underline{\underline{v_1}}$$

$$(1) - (2) \text{ ger } v'_{1x} = \underline{\underline{-v_2}}$$

⑤ - ⑧

se boken

⑦

d) Lagen om den mekaniska energin ger

$$m \frac{\dot{x}^2}{2} + kx^2 = \text{konst}$$

Tidsderivera:

$$\Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m} x = 0$$
