

MEKANIK, eller kursen om $F = m \cdot a$

Tomas Rosen
rosen@mech.kth.se
www.mech.kth.se/~rosen/

Mekanik är bärn om att förutspå rörelser och vektorer av krafter.

- Matematiska modeller av verkligheten
- Mycket linjär algebra, $\vec{M}_0 = \vec{r} \times \vec{F}$, $\vec{r} = \vec{F} \cdot \vec{e}_x$
- En viktig skillnad, våra vektorer betyder någonting!
 - \vec{r} = position (m)
 - \vec{F} = kraft (N)
 - \vec{M}_0 = moment (Nm)

Vilket leder oss till dagens första ämne... kap 2

Dimensionsanalys

Mekaniska storheter kan beskrivas utifrån tre grundstorheter:

M, massa (kg)
L, längd (m)
T, tid (s)

$$F = ma$$

$$a = \text{acceleration} = \frac{\text{hastighet}}{\text{tid}} = \frac{\left(\frac{\text{längd}}{\text{tid}}\right)}{\text{tid}}$$

$$[a] = LT^{-2}$$

$$\Rightarrow [F] = M \cdot LT^{-2}$$

$$\text{Kraft mäts i } \underline{\underline{kg \cdot m/s^2 = N}}$$

Obs!

$$\rightarrow [\text{vinkel}] = 1$$

$$\rightarrow [\text{antal}] = 1$$

→ kontrollera alltid ditt svar

→ Dimension (sås en sträcka!
→ svara i meter!)

$$\text{Ex: } L = 2a + 3b$$

L, a & b måste ha samma dimension!

~~Apple + pear = Appelpen~~

→ Rimlighet (600 MW är för hög effekt för en bilbens)

$$L1 = 2100 \text{ kW}$$

Uppgift 1.1

OBS!

Givet: Alla koordinater är dimensionlösa

$$\vec{a} = (2, -1, -2)$$

$$\vec{b} = (0, -3, 4)$$

$$\vec{c} = (1, -1, 2)$$

- Sökt: a) \vec{e}_a & \vec{e}_b
 b) Vinkel θ mellan \vec{a} & \vec{b}
 c) $\vec{a}_{||}$ & \vec{a}_{\perp} (i förh. till \vec{b})
 d) \vec{d} , som är \vec{a} 's komponent i xy-planet
 e) $\vec{a} \times \vec{b}$
 f) $V = |\vec{a} \cdot \vec{b} \times \vec{c}|$
 g) $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$

Enkelräkningar

$$\vec{e}_a = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \frac{(2, -1, -2)}{\sqrt{2^2 + 1^2 + 2^2}} = \frac{(2, -1, -2)}{\sqrt{9}} = \left(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, -\frac{2}{3} \right) \quad \text{Svar a)}$$

$$\vec{e}_b = \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} = \frac{(0, -3, 4)}{\sqrt{3^2 + 4^2}} = \frac{(0, -3, 4)}{\sqrt{25}} = \left(0, -\frac{3}{5}, \frac{4}{5} \right)$$

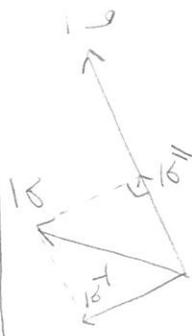
Vinkel θ

$$\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|} = \frac{\vec{e}_a \cdot \vec{e}_b}{\underbrace{|\vec{e}_a|}_{=1} \underbrace{|\vec{e}_b|}_{=1}} = \left(\frac{2}{3} \cdot -\frac{1}{3} \right) \cdot \left(-\frac{2}{3} \cdot \frac{4}{5} \right) =$$

$$= 0 + \frac{3}{15} - \frac{8}{15} = -\frac{5}{15} = -\frac{1}{3}$$

$$\theta = \cos^{-1} \left(-\frac{1}{3} \right) \approx \underline{\underline{109.5^\circ}} \quad \text{Svar b)}$$

komponenterna $a_{||}$ & a_{\perp}



$$\vec{a}_{||} = (\vec{a} \cdot \vec{e}_b) \vec{e}_b = \left((2, -1, -2) \cdot \left(0, -\frac{3}{5}, \frac{4}{5} \right) \right) \vec{e}_b =$$

$$= \left(\frac{3}{5} - \frac{8}{5} \right) \vec{e}_b = -\vec{e}_b = \underline{\underline{\left(0, \frac{3}{5}, -\frac{4}{5} \right)}} \quad \text{Svar c)}$$

$$\vec{a}_{\perp} = \vec{a} - \vec{a}_{||} = (2, -1, -2) - \left(0, \frac{3}{5}, -\frac{4}{5} \right) = \underline{\underline{\left(2, -\frac{8}{5}, -\frac{6}{5} \right)}}$$

Vektorn \vec{d} , \vec{a} 's komponent i xy-planet

$$\vec{a} = \vec{a}_x + \vec{a}_y + \vec{a}_z = \underbrace{(2, 0, 0) + (0, -1, 0)}_{=\vec{d}} + \underbrace{(0, 0, -2)}_{=\vec{a}_z}$$

$$\vec{d} = \vec{a} - \vec{a}_z = (2, -1, -2) - (0, 0, -2) = \underline{\underline{(2, -1, 0)}} \quad \text{Svar d)}$$

Produktion $\vec{a} \times \vec{b}$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 2 & -1 & -2 \\ 0 & -3 & 4 \end{vmatrix} = (-4-6)\vec{e}_x - (8-0)\vec{e}_y + (-6-0)\vec{e}_z =$$

$$= -10\vec{e}_x - 8\vec{e}_y - 6\vec{e}_z = \underline{\underline{(-10, -8, -6)}} \quad \text{Svar e)}$$

Uppgift 1.11 forts.

Volymen V

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{a} \cdot \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 0 & -3 & 4 \\ 1 & -1 & 2 \end{vmatrix} = \vec{a} \cdot (-2, 4, 3) =$$

$$= (2, -1, -2) \cdot (-2, 4, 3) = -4 - 4 - 6 = -14$$

$$V = |\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})| = \underline{\underline{14}} \quad \text{svaret}$$

Trippelprodukten $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b}) \quad \textcircled{1}$$

$$\vec{a} \cdot \vec{c} = (2, -1, -2) \cdot (1, -1, 2) = 2 + 1 - 4 = -1$$

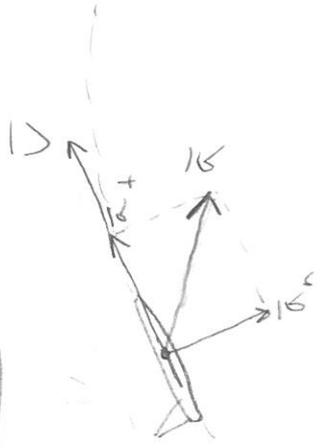
$$\vec{a} \cdot \vec{b} = (2, -1, -2) \cdot (0, -3, 4) = 0 + 3 - 8 = -5$$

$\textcircled{1} \Rightarrow$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (0, -3, 4) \cdot (-1) - (1, -1, 2) \cdot (-5) =$$

$$= (0, 3, -4) + (5, -5, 10) = \underline{\underline{(5, -2, 6)}}$$

Uppgift 1.5



- $\vec{v} = 10(4, 12, 3) \text{ m/s}$
 - $\vec{a} = (10, -2, -1) \text{ m/s}^2$
- Sök
- \vec{a}_t & \vec{a}_n

\vec{a}_t fås genom projicering

$$\vec{a}_t = (\vec{a} \cdot \vec{e}_t) \vec{e}_t \quad (1)$$

\vec{a}_n fås genom subtraktion

$$\vec{a}_n = \vec{a} - \vec{a}_t \quad (2)$$

Obs! Hastigheten är alltid tangentriktad!

$$\vec{v} = v \vec{e}_t$$

$$\Rightarrow \vec{e}_t = \frac{\vec{v}}{v} = \frac{10(4, 12, 3)}{10\sqrt{16+144+9}} = \frac{(4, 12, 3)}{\sqrt{169}} \quad (3)$$

Uppgift 1.5

$$\vec{a}_t = \left((10, -2, -1) \cdot \frac{(4, 12, 3)}{13} \right) \vec{e}_t \text{ m/s}^2$$

$$= \left(\frac{40 - 24 - 3}{13} \right) \vec{e}_t \text{ m/s}^2 = \frac{(4, 12, 3)}{13} \text{ m/s}^2$$

$$\vec{a}_n = \vec{a} - \vec{a}_t = \frac{13(10, -2, -1)}{13} \text{ m/s}^2 - \frac{(4, 12, 3)}{13} \text{ m/s}^2 =$$

$$= \frac{(126, -38, -16)}{13} \text{ m/s}^2$$

$$\vec{e}_{BD} = \frac{\vec{r}_{BD}}{|\vec{r}_{BD}|} = \frac{(0, -4, 0) \text{ m} - (3, 0, 0) \text{ m}}{\sqrt{16}} = \frac{(-3, -4, 0)}{5} \quad (3)$$

(1), (2) & (3) =>

$$\cos \alpha = \left(-\frac{6}{7}, \frac{2}{7}, \frac{3}{7}\right) \cdot \left(-\frac{3}{5}, -\frac{4}{5}, 0\right) = \frac{18}{35} - \frac{8}{35} = \frac{10}{35} = \frac{2}{7}$$

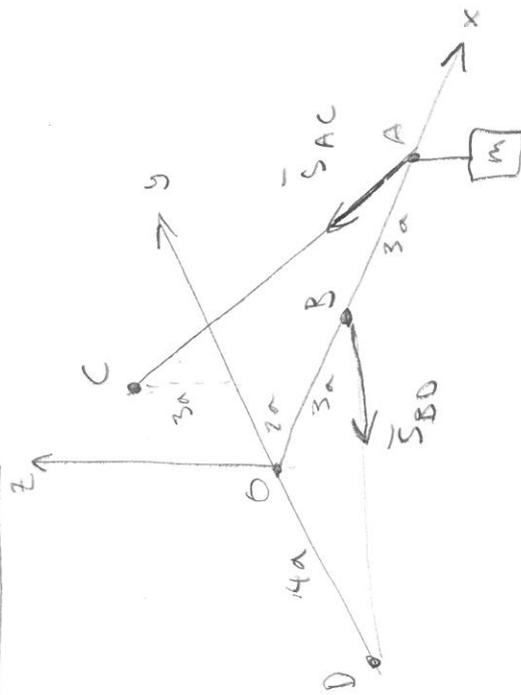
$$\Rightarrow \alpha = \cos^{-1}\left(\frac{2}{7}\right) \approx 73.4^\circ$$

Projizierungsformel

$$(S_{AC})_{AO} = \vec{S}_{AC} \cdot \vec{e}_{AO} = \begin{bmatrix} S_{AC} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -\frac{3}{5} \\ -\frac{4}{5} \\ 0 \end{bmatrix} = S_{AC} \cdot \frac{6}{7} = S_{AC} \cdot \frac{6}{7} = \frac{(-6, 2, 3)}{7} \cdot (-1, 0, 0) = S_{AC} \cdot \frac{6}{7} = \left[S_{AC} = 7 \text{ kN} \right] = \underline{\underline{6 \text{ kN}}}$$

$$(S_{BD})_{AO} = \vec{S}_{BD} \cdot \vec{e}_{AO} = \begin{bmatrix} S_{BD} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -\frac{3}{5} \\ -\frac{4}{5} \\ 0 \end{bmatrix} = S_{BD} \cdot \frac{3}{5} = \left[S_{BD} = 5 \text{ kN} \right] = \underline{\underline{3 \text{ kN}}}$$

Üppigkeit 1,7



Gibt

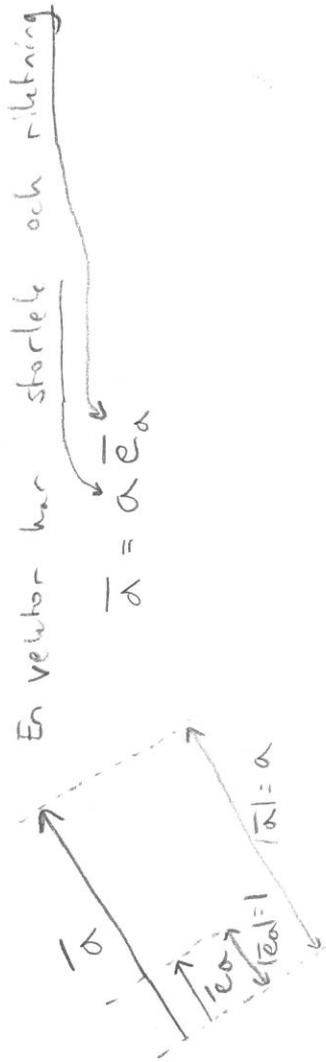
Sollt

- Abstand enligt figur
- Winkel α mellan \vec{S}_{AC} & \vec{S}_{BD}
- $S_{AC} = 7 \text{ kN} = 7000 \text{ N}$
- $S_{BD} = 5 \text{ kN} = 5000 \text{ N}$
- $(S_{AC})_{AO}$ & $(S_{BD})_{AO}$

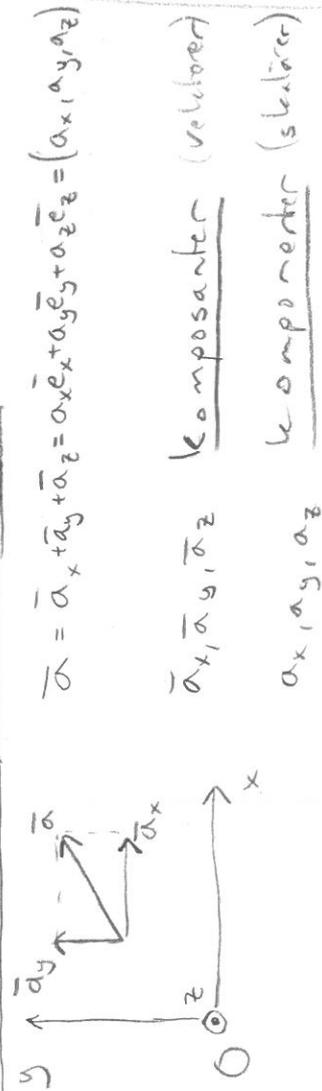
Winkel für's genau

$$\cos \alpha = \frac{\vec{e}_{AC} \cdot \vec{e}_{BD}}{|\vec{e}_{AC}| \cdot |\vec{e}_{BD}|} = \frac{(0, 2, 3) \cdot (-6, 2, 3)}{\sqrt{13} \cdot \sqrt{49}} = \frac{(-6, 2, 3) \cdot (-6, 2, 3)}{\sqrt{36+4+9} \cdot 7} = \frac{36+4+9}{7\sqrt{46}} = \frac{49}{7\sqrt{46}} = \frac{7}{\sqrt{46}} \quad (2)$$

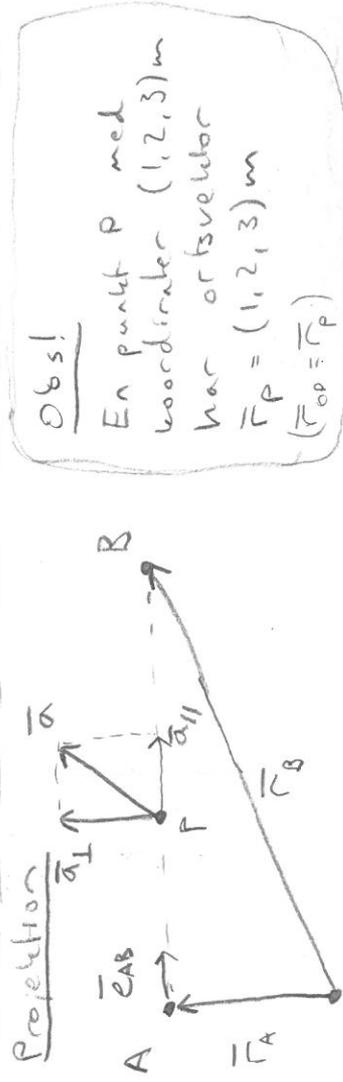
Vektoralgebra (3 dimensioner:)



Vi kan uttrycka vektornas koordinat riktnings



(Fins inte koord.syst. givet \rightarrow Rita in ett spår med hjälp av riktn.)



komponent

$$\vec{e}_{AB} = \frac{\vec{r}_B - \vec{r}_A}{|\vec{r}_B - \vec{r}_A|}$$

$$\vec{a}_{\parallel} = (\vec{a} \cdot \vec{e}_{AB}) \vec{e}_{AB}$$

komponent

$$\vec{a}_{\perp} = \vec{a} - \vec{a}_{\parallel}$$

Skalarprodukt

$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = ab \cos \alpha$

vinhel mellan \vec{a} & \vec{b}

Vektorprodukt (kryssprodukt)

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

- $|\vec{a} \times \vec{b}| = ab \sin \alpha$
- $\vec{a} \times \vec{b}$ är vinkelrät mot \vec{a} & \vec{b} (ligger \vec{a} & \vec{b} i xy-planet, måste $\vec{a} \times \vec{b}$ peka i $\pm \vec{e}_z$ -riktning)

- \vec{a}, \vec{b} & $\vec{a} \times \vec{b}$ bildar ett högersystem
- $\vec{e}_x \times \vec{e}_y = \vec{e}_z$

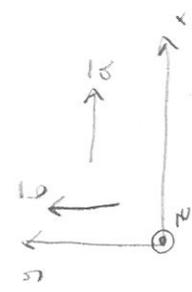
Exempel (vinkelräta vektorer)

$\vec{a} = a \vec{e}_x$
 $\vec{b} = b \vec{e}_y$

storlek $|\vec{a} \times \vec{b}| = a \cdot b$ ($\alpha = 90^\circ$)

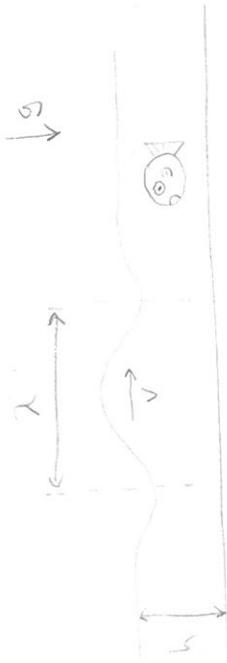
riktning $\vec{e}_x \times \vec{e}_y = \vec{e}_z$

$\Rightarrow \vec{a} \times \vec{b} = ab \vec{e}_z$



Uppg. 1 + 2.2

Grundvattenväggar ($h \ll \lambda$)



Sökt: Uttryck för v

Givet: Bredd av g & h

Storheter

$$[v] = [L T^{-1}] \quad [h] = L \quad [g] = L T^{-2}$$

Ansatz (dimension)

$$v = C \cdot h^x \cdot g^y$$

Släpp storheter

$$L T^{-1} = L^x \cdot L^y T^{-2y}$$

$$L T^{-1} = L^{x+y} T^{-2y}$$

Ekvationsystem

$$x + y = 1 \quad \Rightarrow \quad y = \frac{1}{2} \quad \& \quad x = \frac{1}{2}$$

$$-2y = -1$$

$$\Rightarrow v = C h^{1/2} g^{1/2} = C \sqrt{hg}$$

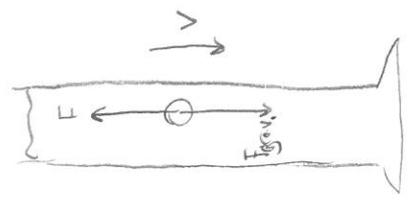
Givet att man vet $C=1$, vad blir $v_{teorori}$ om $g=9.82 \text{ m/s}^2$ och $h=4000 \text{ m}$?

$$v = \sqrt{gh} = \sqrt{9.82 \cdot 4000} \text{ m/s} \approx 198 \text{ m/s} \approx 713 \text{ km/h}$$

Sökt: Uttryck för F

Givet: Berörande av r, v, μ

• $[u] = [F / (Av/r)]$
 $[A] = L^2, [r] = L$



Storheter

$[F] = \left(\frac{\text{konst.}}{F = \text{max}} \right) = MLT^{-2}, [r] = L, [v] = LT^{-1}$
 $[u] = [F / (Av/r)] = MLT^{-2} / (L^2 LT^{-1} / L) =$
 $= MLT^{-2} L^{-2} T = ML^{-1} T^{-1}$

Ansats _{dimlös}

$F = C \cdot r^x v^y \mu^z$

Dimensionanalys

$MLT^{-2} = 1 \cdot L^x (LT^{-1})^y (ML^{-1}T^{-1})^z = M^z L^{x+y-z} T^{-y-z}$

Gör följande ekvationsystem

$$\begin{cases} 1 = z & \textcircled{1} \\ 1 = x + y - z & \textcircled{2} \\ -z = -y - z & \textcircled{3} \end{cases}$$

$\textcircled{1} \Rightarrow [z=1] \textcircled{4}$

$\textcircled{4} \& \textcircled{3} \Rightarrow -z = -y - 1 \Rightarrow [y=1] \textcircled{5}$

$\textcircled{4} \& \textcircled{2} \Rightarrow$

$1 = x + 1 - 1 \Rightarrow [x=1] \textcircled{6}$

Stoppa in $\textcircled{4}, \textcircled{5} \& \textcircled{6}$: insatsen

$F = Crv\mu$

Succ (i verkligheten är $C=6\pi$)
 Om kraftbalans råder, $F = F_{grav} = (\text{Spärrel - Svetskra})Vg$
 $\Rightarrow (\text{Spärrel - Svetskra})Vg = Crv\mu$
 $V = \frac{4\pi r^2}{3}$

Obs!

Vi kan inte få ett exakt värde utan att med andra metoder räkna ut C . Men vi kan t.ex. säga att kraften fördubblas om hastigheten fördubblas etc. i och med att för höllendet är linjärt!

Så om det hade stått v^2 istället för v så hade vi kunnat säga att kraften fördubblas om hastigheten för dubblas